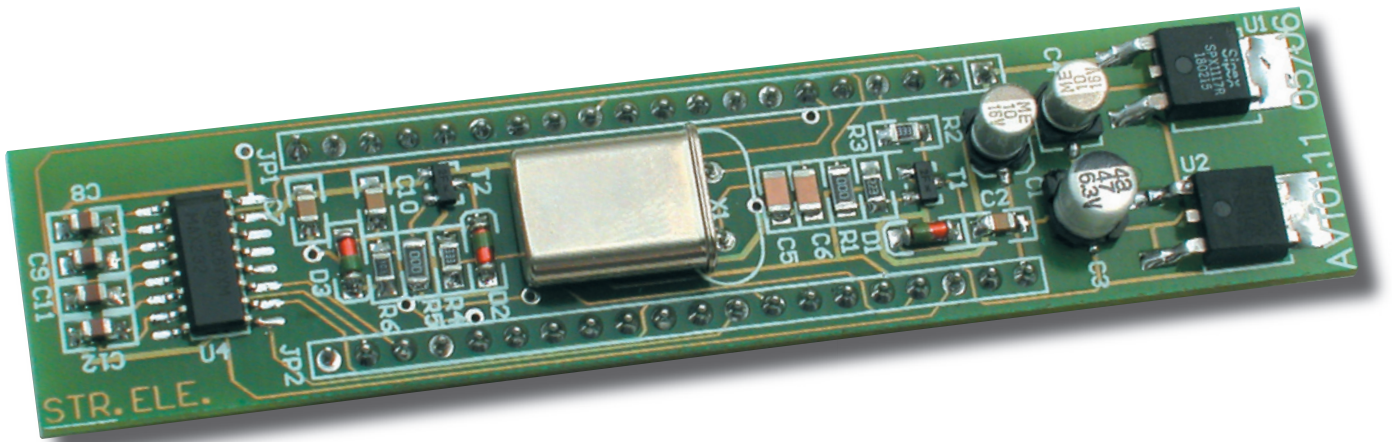


# ARM na DIP-ie



Mikrokontrolery ARM cenowo stały się dostępne dla większości elektroników. Bez większych trudności można także znaleźć narzędzia służące do realizacji projektów na tych układach, poważnym problemem jest natomiast zdobycie odpowiednich stabilizatorów LDO i przyłutowanie wyprowadzeń rozmieszczonych co 0,5 mm. Wszystkie te problemy rozwiązuje moduł prezentowany w artykule.

### Rekomendacje:

układ z pewnością będzie przydatny dla aktualnych i przyszłych użytkowników mikrokontrolerów ARM.

Zwiększenie wygody stosowania mikrokontrolera na pewno zachęci do prób i eksperymentowania z ARM-ami.

### PODSTAWOWE PARAMETRY

Płytko o wymiarach 92 x 20 mm  
 Zasilanie +5 V  
 Format złącza DIP40  
 Możliwość zastosowania mikrokontrolerów ARM LPC2104/06/06  
 Wszystkie nóżki mikrokontrolera są wyprowadzone na złącze DIP40  
 Konwersja na płytce napięć zasilających 5 V/3,3 V oraz 5 V/1,8 V  
 Wbudowany na płytce kwarc 12 MHz, opcjonalnie – programator IAP

### WYKAZ ELEMENTÓW

(rezystory i kondensatory w obudowach 0805)

#### Rezystory

R1: usunąć w przypadku nie korzystania z programatora IAP

R2, R4: 33 kΩ

R3: 22 kΩ

R5: usunąć w przypadku nie korzystania z programatora IAP

R6, R7: 10 kΩ

#### Kondensatory

C1, C3, C4: 10 μF/16 V

C2, C7, C8, C9, C10, C11, C12: 100 nF

C5, C6: 33 pF

#### Półprzewodniki

U1: SPX1117-1,8

U2: SPX1117-3,3

U3: LPC2106

U4: MAX232

T1, T2: BC850 w SOT-23

D1, D2, D3: LL4148

#### Inne

X1: 12 MHz

JP1, JP2: gold-piny 1x20